

В СФУ появилась программа управления роботами, не имеющая аналогов в России

Студенты Политехнического института СФУ разработали программную платформу для управления роботами.



Резиденты стартап-студии СФУ разработали систему контурного программного управления роботов. Поддержку проект получил в рамках федерального проекта «Платформа университетского технологического предпринимательства».

Технология автоматизирует работу с деталями без необходимости предварительного программирования роботов. Разработка снизит издержки компаний-интеграторов технических решений. Эти компании внедряют в производство различные технические системы и часто сталкиваются с высокими временными и финансовыми затратами на перенастройку роботов и нехваткой квалифицированного персонала.

«Программа управления роботами является динамической, а не статичной, то есть она формируется на основе анализа данных о реальной среде непосредственно перед выполнением задачи. Благодаря такой адаптивности, требования к самим заготовкам могут быть снижены», — рассказал директор стартапа **Тимур Бадртдинов**.

Использование адаптивного управления промышленными роботами позволит значительно повысить производительность труда, сократить затраты на переналадку оборудования и улучшить конкурентоспособность продукции. Разработка не имеет аналогов на российском рынке.

[Пресс-служба СФУ](#), 5 июля 2024 г.

© Сибирский федеральный университет. Редакция сайта: +7 (391) 246-98-60, info@sfu-kras.ru.

Адрес страницы: <https://news.sfu-kras.ru/node/28979>